

подачи отличается большей гибкостью и удобствами в эксплуатации по сравнению с устройствами, осуществляющими подачу с помощью грузов, пружин и т. п.

Стол станка имеет точные установочные перемещения в горизонтальной плоскости. Для облегчения стока абразивной суспензии предусмотрены наклонные желобки и пазы. Для подачи абразивной суспензии служит центробежный насос.

Генератор (фиг. 3) выполнен отдельным узлом, причем задающий генератор собран по схеме *RC*. Усилитель мощности выполнен на лампах ГУ-50.

Рациональная конструкция колебательной системы обеспечивает высокие эксплуатационные свойства: скорость обработки стекла достигает  $300 \text{ мм}^3/\text{мин}$ , твердого сплава Т15К6 —  $8 \text{ мм}^3/\text{мин}$  (при диаметре инструмента  $8 \text{ мм}$ , абразив — карбид бора № 120). Точность обработки твердых сплавов соответствует 2—3 классу при 7—8 классе чистоты поверхности (абразив № 120—320). В настоящее время выпущена небольшая опытная партия станков. Первый опытный образец принят государственной комиссией. В дальнейшем станок будет выпускаться серийно.

Краткие технические характеристики станка следующие: диаметр обрабатываемых отверстий (сплошным инструментом) —  $0,5\text{—}10 \text{ мм}$ ; наибольшая глубина обработки —  $1 \text{ диаметр}$ ; размеры стола —  $165 \times 125 \text{ мм}$ ; продольное перемещение стола —

$100 \text{ мм}$ ; поперечное перемещение стола —  $80 \text{ мм}$ ; ход ползушки —  $100 \text{ мм}$ ; угол поворота головки —  $\pm 90^\circ$ ; усилие подачи — до  $4,5 \text{ кг}$ ; чувствительность механизма подачи —  $50\text{—}70 \text{ г}$ ; рабочая частота —  $18 \text{ кгц}$ ; мощность генератора —  $0,25 \text{ квт}$ ; общая потребляемая мощность —  $0,55 \text{ квт}$ ; габариты станка —  $498 \times 377 \times 648 \text{ мм}$ ; общий вес —  $155 \text{ кг}$ .

Москва

Поступила в редакцию  
23 сентября 1958 г.

## О РАСПРОСТРАНЕНИИ ПЛОСКИХ ЗВУКОВЫХ ВОЛН КОНЕЧНОЙ АМПЛИТУДЫ В ВЯЗКОЙ ТЕПЛОПРОВОДЯЩЕЙ СРЕДЕ

З. А. Гольдберг

Рассмотрим в переменных Лагранжа  $x, t$  звуковое поле, создаваемое в области  $x > 0$  плоскостью, колеблющейся вдоль оси  $x$  около точки  $x = 0$  при следующих начальных и граничных условиях: I — смещение частиц среды  $u(x, t) \equiv 0$  при  $t \leq 0$ ; II —  $u(0, t) = f(t) = a(1 - \cos \omega t)$  при  $t > 0$ ; III — отражающих конструкций при  $x > 0$  нет, т. е. мы рассматриваем только волну, бегущую от колеблющейся плоскости в сторону положительных  $x$ .

Уравнение движения в одномерном случае в переменных Лагранжа имеет вид:

$$\rho_0 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - b \frac{\partial^3 u}{\partial t \partial x^2} + \frac{\partial p}{\partial x} = 0, \quad (1)$$

где  $b \equiv \frac{4}{3} \eta + \zeta$ ,  $\eta$  и  $\zeta$  — первый и второй коэффициенты вязкости. Уравнение движения в безразмерных переменных, выбранных, как указано в работе [1], с учетом уравнения состояния и соотношения (18) работы [2], с нужной нам точностью приведем к виду:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - N_1 \frac{\partial^3 u}{\partial t \partial x^2} + N_2 \frac{\partial u}{\partial t} + N_3 \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0, \quad (2)$$

где

$$N_1 \equiv \frac{b\omega}{\rho_0 c_0^2}, \quad N_2 \equiv \left(1 - \frac{c_v}{c_p}\right) \frac{\kappa\omega}{\rho_0 c_v c_0^2}, \quad N_3 = \frac{2\varepsilon \omega a}{c_0},$$

где  $\rho_0$  — плотность невозмущенной среды,  $\kappa$  — коэффициент теплопроводности,  $c_0^2 \equiv \left(\frac{\partial p}{\partial \rho}\right)_{s_0}$ ,  $\varepsilon \equiv 1 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial c^2}{\partial \rho}\right)_{s_0} \cdot \frac{\rho_0}{c_0^2}$ ,  $c_p$  и  $c_v$  — теплоемкости при постоянном давлении и объеме.

Рассмотрим случай, когда поглощение звука на протяжении длины волны мало и гидродинамическая скорость много меньше скорости распространения звука. Тогда все три безразмерных параметра, входящих в уравнение (2), будут много меньше единицы.

Решение уравнения (2) с граничными и начальными условиями (I — III) будем искать методом Крылова — Боголюбова [3]. Следуя этому методу и учитывая граничное условие (II), ищем решение в виде

$$u = A(x, t) [1 - \cos \psi(x, t)]. \quad (3)$$

Известно, что в случае, когда  $N_1 = N_2 = N_3 = 0$  (случай волн бесконечно малой амплитуды в идеальной среде),  $A = \text{const}(x, t)$ ,  $\psi = \omega t - k_0 x$ , где  $k_0$  — волновое число; когда только  $N_3 = 0$  (случай волн бесконечно малой амплитуды в вязкой теплопроводящей среде),  $A = A(x)$ ,  $\psi = \omega t - k_0 x$ ; когда  $N_1 = N_2 = 0$ , а  $N_3 \neq 0$  (случай волн конечной амплитуды в идеальной среде),  $A = \text{const}(x, t)$ ,  $\psi = \omega t - \frac{\omega x}{c_0 + \alpha(\psi, A)}$ . Естественно искать  $A(x, t)$  и  $\psi(x, t)$  в форме, приводящей ко всем указанным предельным случаям:

$$\begin{aligned} \frac{\partial A}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial A}{\partial x} = N_1 A_1(A) + N_2 A_2(A), \\ \frac{\partial \psi}{\partial t} = \omega + N_3 D(\psi, A, x), \quad \frac{\partial \psi}{\partial x} = -k_0 + N_3 B(\psi, A, x), \end{aligned} \quad (4)$$

где

$$D = k_0^2 x \frac{\partial \alpha}{\partial \psi}, \quad B = \frac{\omega}{c_0^2} \alpha - \frac{D}{c_0}, \quad \frac{N_3 D}{\omega} \sim \frac{N_3 B}{k_0} \ll 1^*.$$

Подставим соотношение (4) в уравнение (2) и будем искать такое его решение, которое обращает в нуль по отдельности члены с одинаковым параметром  $N_i$ .

Вычисления приводят к следующему результату \*\*:

$$u = a e^{-\gamma x} \left[ 1 - \cos \omega \left( t - \frac{x}{c_0 + \frac{1}{2} \varepsilon \omega a e^{-\gamma x} \sin \psi} \right) \right] \equiv e^{-\gamma x} f(t'), \quad (5)$$

где

$$\gamma \equiv \frac{\omega^2}{2\rho_0 c_0^3} \left[ b + \kappa \left( \frac{1}{c_v} - \frac{1}{c_p} \right) \right].$$

Функция (5) приближенно удовлетворяет уравнению (2) и граничным условиям (I — III).

Чтобы удовлетворить начальному условию (I), используем тот факт, что функция  $f(t')$  определена только для значений аргумента  $t' > 0$  (см. II). Продолжив функцию  $f(t')$  на отрицательные значения аргумента  $t'$ , полагая  $f(t') = 0$  для  $t' \leq 0$ , мы удовлетворим и начальному условию I. Границы применимости полученного результата определяются условием (см. (4)):

$$\frac{D}{\omega} = \frac{1}{2} \varepsilon k_0^2 a x e^{-\gamma x} \cos \psi \ll 1. \quad (6)$$

Колебательная скорость частиц будет

$$v = u_t = a \omega e^{-\gamma x} \sin \psi \left( 1 + \frac{D}{\omega} \right) = a \omega e^{-\gamma x} \sin \omega \left( t - \frac{x}{c_0 + \varepsilon v} \right). \quad (7)$$

\* Это условие позволит нам пренебречь в уравнении (2) членами порядка  $N_3 \cdot \frac{N_3 D}{\omega}$ .

\*\* В дальнейшем будем пользоваться только размерной формой.

Перейдя теперь к переменным Эйлера, можно легко убедиться, что если под  $x$  в (7) понимать переменную Эйлера, то этот результат сохранит свой вид на расстояниях, где  $k_0 x \gg 1$ . На этих же расстояниях в переменных Эйлера [2]

$$p - p_0 = \frac{p_0}{c_0} v, \quad p - p_0 = p_0 c_0 v. \quad (8)$$

Из (7) непосредственно видно, что при распространении волн конечной амплитуды искажается профиль волны из-за различной скорости точек этого профиля, равной  $c_0 + \epsilon v$ , с одновременным уменьшением амплитуды волны.

Приношу глубокую благодарность Н. Н. Андрееву и участникам его семинара за обсуждение настоящей заметки и сделанные замечания.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. З. А. Гольдберг. Акустические уравнения второго приближения и распространение плоских волн конечной амплитуды. Акуст. ж., 1956, 2, 3, 325—328.
2. З. А. Гольдберг. Некоторые величины второго порядка в акустике. Акуст. ж., 1957, 3, 2, 149—153.
3. Н. Н. Боголюбов и Ю. А. Митропольский. Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний. М., ГИТТЛ, 1955.

Акустический институт АН СССР  
Москва

Поступило в редакцию  
23 декабря 1957 г.

### О ВОЗМОЖНОСТИ ИЗУЧЕНИЯ ЧАСТОТНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ЧУВСТВИТЕЛЬНОСТИ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕЙ ПУТЕМ СПЕКТРАЛЬНОГО АНАЛИЗА ИХ ТЕПЛОВЫХ ШУМОВ

К. В. Гончаров

Абсолютная калибровка электроакустических преобразователей методом взаимности [1—3] практически осуществима либо при работе в заглушенном помещении, либо при использовании импульсной техники. Однако при калибровке гидроакустических звукоприемников использование заглушенного бассейна или импульсного метода не всегда доступно; поэтому представляют интерес другие возможности осуществления калибровки или изучения частотных характеристик преобразователей.

Нетрудно показать, пользуясь только энергетическими соображениями, что чувствительности излучателя по току  $R_I$  и по напряжению  $R_V$  выражаются через модуль электрического импеданса  $|Z|$  и его действительную часть, коэффициент полезного действия  $\eta$  и коэффициент концентрации преобразователя  $\Omega$  следующим образом:

$$R_V = \frac{p}{V} = \frac{1}{|Z|} \left[ \frac{\eta \Omega}{kr C} \operatorname{Re} Z \right]^{1/2}; \quad R_I = \frac{p}{I} = \left[ \frac{\eta \Omega}{kr C} \operatorname{Re} Z \right]^{1/2}. \quad (1)$$

Поскольку

$$\frac{E_I}{R_I} = \frac{E_V}{R_V} = C = \frac{4\pi r}{\omega \rho}, \quad (2)$$

где  $E_I$  — чувствительность приемника в режиме холостого хода,  $E_V$  — чувствительность приемника в режиме короткого замыкания, то для обратимого преобразователя в режиме приема

$$E_V = \frac{1}{|Z|} \left[ \frac{\eta \Omega C}{kr} \operatorname{Re} Z \right]^{1/2}; \quad E_I = \left[ \frac{\eta \Omega C}{kr} \operatorname{Re} Z \right]^{1/2}. \quad (3)$$

Величины  $kr$  и  $C$  легко вычисляются, если известно расстояние  $r$ , и, следовательно, определение чувствительностей сводится к измерению трех величин:  $Z$ ,  $\Omega$  и  $\eta$ . Таким образом, если пренебречь зависимостью  $\Omega$  и  $\eta$  от частоты, то достаточно знать частотные зависимости  $|Z|$  и  $\operatorname{Re} Z$ .

Разумеется, при измерениях в непрерывном режиме влияние отраженных волн будет сказываться и на величине электрического импеданса преобразователя  $Z$ . Тем не менее, можно показать, что усреднение  $\operatorname{Re} Z(\nu)$  по некоторому интервалу частот  $\Delta \nu$ , определяемого размерами незаглушенного объема, позволяет получить значение, достаточно мало отличающееся от искомой величины  $\operatorname{Re} Z_0(\nu)$  для преобразователя, помещенного в безграничном пространстве или в заглушенном помещении. На-