

УДК 534.2

О ПОТЕНЦИАЛЬНОЙ КОМПОНЕНТЕ ПОЛЯ, ГЕНЕРИРУЕМОГО НЕУСТОЙЧИВОСТЬЮ СДВИГОВОГО ТЕЧЕНИЯ

© 2005 г. С. А. Рыбак

Акустический институт им. Н.Н. Андреева РАН

117036 Москва, ул. Шверника 4

E-mail: rybak@akin.ru

телефон: 7-095-126-9072

Fax: 7-095-126-8411

Поступила в редакцию 24.05.04 г.

Система уравнений гидродинамики для плоской модели (x, y) , x – координата вдоль потока $U(y)$, y – координата, нормальная к потоку, в квадратичном приближении имеет вид [1]:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} v_i + \left[(v_k + U\delta_{kx}) \frac{\partial}{\partial x_k} (v_i + U\delta_{ix}) \right] = \\ = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_i} + \eta \Delta v_i + \left(\zeta + \frac{\eta}{3} \right) \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial v_k}{\partial x_k}; \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + U \frac{\partial \rho}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial x_k} (\rho v_k) = 0; \\ \delta \rho = \delta p / c^2 - \frac{\gamma - 1}{2\rho_0 c^4} \delta p^2; \\ v_x = \frac{\partial \phi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y}; \quad v_y = \frac{\partial \phi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x}. \end{aligned} \quad (1)$$

Система уравнений в линеаризованном пределе имеет вид:

$$\begin{aligned} D\Delta\phi - U_{yy} \frac{\partial \phi}{\partial x} + \Delta\phi U_y + U_{yy} \frac{\partial \psi}{\partial y} = \eta \Delta^2 \phi; \\ D\Delta\phi + \frac{1}{\rho_0} \Delta p = \left(\zeta + \frac{4}{3}\eta \right) \Delta^2 \phi - 2U_y \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \right); \\ \frac{1}{\rho c^2} Dp + \Delta\phi = 0; \quad D = \frac{\partial}{\partial t} + U \frac{\partial}{\partial x}. \end{aligned} \quad (2)$$

Первое уравнение системы (2) – это модифицированное уравнение Орра–Зоммерфельда, хорошо известное без двух последних членов в левой части (2). Здесь мы приняли во внимание взаимодействие вихревой и потенциальной компонент поля скоростей, возникающее благодаря сдвиговому течению $U(y)$. Второе и третье уравнения в совокупности эквивалентны уравнению Лайтхилла [3] с линеаризованной правой частью. Они написаны с учетом неоднородного в направлении y доплеровского сдвига частоты. Неустойчивость возни-

кает уже в случае линейного изменения течения в направлении y :

$$U(y) = U_0 + \varepsilon y, \quad U_{yy}(y) = 0. \quad (3)$$

Учет потенциальной компоненты волнового поля, как будет проиллюстрировано ниже (уравнение (5)), является необходимым условием для возникновения неустойчивости в отсутствие точки перегиба профиля течения.

Пренебрегая вязкостью, получим:

$$\begin{aligned} D\Delta\phi + \Delta\phi U_y = 0; \\ D\Delta\phi + \frac{1}{\rho_0} \Delta p = -2U_y \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \right); \\ \frac{1}{\rho_0 c^2} Dp + \Delta\phi = 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Замкнутое уравнение для $p(x, y, t)$ следует из (4):

$$\Delta \left(\Delta p - \frac{1}{c^2} D^2 p \right) = 2 \frac{U_y}{c^2} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial}{\partial y} Dp - U_y \frac{\partial p}{\partial x} \right). \quad (5)$$

Наличие производных различной четности в (5) есть признак неконсервативности задачи.

Заметим, что из (4) следует уравнение Пуассона для функции тока:

$$\Delta\phi = \frac{U_y}{\rho c^2} p. \quad (6)$$

В соответствии с соотношением (3)

$$U_y = \varepsilon.$$

Систему уравнений (4) решим в первом порядке по ε , что означает, что U, U_y мы предполагаем постоянными:

$$\begin{aligned} \phi = c_1 \exp[j(-\omega t + kx + qy)], \\ \phi = c_2 \exp[j(-\omega t + kx + qy)]. \end{aligned} \quad (7)$$

Положим

$$\omega = \omega_0 + \varepsilon \omega_1. \quad (8)$$

Из системы уравнений (4) получим дисперсионное уравнение:

$$\begin{aligned} (\omega - Uk^2) - (k^2 + q^2)c^2 = \\ = \frac{-2j(\omega - Uk)U_y kq + 2k^2 U_y^2}{k^2 + q^2}. \end{aligned} \quad (9)$$

Из уравнения (9) находим:

$$\begin{aligned} \omega_0 = U_0 k + c(k^2 + q^2)^{1/2}, \\ \omega_1 = j \frac{U_y kq}{k^2 + q^2}. \end{aligned} \quad (10)$$

Мы пренебрегли последним членом в соотношении (9), квадратичным по U_y . Заметим, что при $c^2 \rightarrow \infty$ $k^2 \rightarrow -q^2$ и решение (10) не имеет места.

Вернемся теперь к системе (1) и линеаризуем ее, не разделяя поле скоростей на потенциальную и вихревую части. В этом случае получим волновое уравнение для поля давления $p(x, y, t)$ в более простой форме, чем (5), даже для произвольного $U(y)$:

$$\begin{aligned} \left(\frac{\omega_d^2}{c^2} + \Delta \right) p = -\frac{2kU'}{\omega_d} p_y, \\ p = p(y) \exp(-j\omega_d t + jkx), \\ \omega_d = \omega - U(y)k. \end{aligned} \quad (11)$$

В линеаризованном пределе:

$$\omega_d = \omega_{d0} - U' y k, \quad \omega_{d0} = \omega - U_0 k.$$

Здесь $p_y = \frac{\partial p}{\partial y} = -j\rho\omega_d v_y$.

Найдем $p(y)$ для нормальной волны в волноводе $0 < y < h$, в первом порядке по U' ($U_0 = 0$):

$$\begin{aligned} p(y) = A \exp(jq_1 y) + B \exp(-jq_2 y), \\ q_{1,2} = -\frac{jkU'}{\omega_{d0}} (+/-) \left(\frac{\omega_{d0}^2}{c^2} - k^2 \right)^{1/2}. \end{aligned} \quad (12)$$

По существу, мы используем два малых параметра

$$\frac{U' h k}{\omega_{d0}} \ll 1, \quad \frac{h \omega_{d0}^2}{q c^2} \ll 1.$$

Найдем решение при граничных условиях

$$\begin{aligned} v_y = 0 \text{ при } y = 0, \\ p = Z(\omega) v_y \text{ при } y = h. \end{aligned} \quad (13)$$

Дисперсионное уравнение примет вид:

$$\exp(2jq_0 h) \frac{[1 - Z_1(q_0 - P)](q_0 + P)}{[1 + Z_1(q_0 + P)](q_0 - P)} + 1 = 0.$$

$$P = \frac{jkU'}{\omega_{d0}}, \quad q_0 = \left(\frac{\omega_{d0}^2}{c^2} - k^2 \right)^{1/2}. \quad (14)$$

$$Z_1 = \frac{Z}{-j\omega_{d0}\rho}.$$

Решая соотношение (14), можно получить:

$$\text{Im}\omega(q_0) < 0. \quad (15)$$

Характерные случаи:

а) когда для импеданса на границе

$$\text{Im}Z \neq 0.$$

б) когда $Z = \infty$, $\exp(2jq_0 h) = 1$, $q_{0n} = \frac{\pi n}{h}$.

В первом случае имеются четыре решения ω_{d0} для последнего уравнения (12) и одно из них имеет мнимую часть типа (15).

Как было показано нами ранее [4], интеграл энергии для линеаризованной системы уравнений (1) в присутствии сдвигового течения $U(y)$ принимает вид

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial}{\partial t} + U \frac{\partial}{\partial x} \right) \left[\frac{1}{2} \rho (v_x^2 + v_y^2) + \frac{p^2}{2\rho c^2} \right] + \\ + \frac{\partial}{\partial x_i} (p v_i) = -\rho v_x v_y U_y. \end{aligned} \quad (16)$$

Поток энергии от сдвигового течения, являющийся причиной неустойчивости, описывается в терминах напряжений Рейнольдса в правой части соотношения (16). Его знак определяется знаком правой части (16). Обе компоненты нестабильной волны (ψ , ϕ) являются следствием этого процесса. В изменении знака кривизны профиля течения нет необходимости.

В то же время изменение знака кривизны профиля течения необходимо для возникновения неустойчивости, если не учитывать потенциальную часть генерируемого поля.

Работа поддержана грантами – РФФИ 02-02-17143 и научной школы НШ-1176-2003-2.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Рыбак С.А. Учет взаимодействия потенциальной и вихревой компонент поля скоростей при анализе неустойчивости сдвигового течения // Акуст. журн. 2002. Т. 48. № 6. С. 854–855.
2. Линь Цзя-цзяо. Теория гидродинамической устойчивости. М.: ИЛ, 1958, 194 с.
3. Дж. Лайтхилл. Волны в жидкостях. М.: "Мир", 1981. 595 с.
4. Rybak S.A. Sound and Pseudosound Generation in Turbulent Boundary Layer. 16-th ISNA. Moscow, 2002. V. 1. P. 235–239.